

PIDDEF 38/17 Plataforma de firmware y hardware de tiempo real para implementación de sistema de control autopiloto.

Resumen: El principal objetivo de este proyecto es desarrollar una plataforma de firmware de tiempo real que realice la adquisición de todos los sensores en periodos de tiempo configurables e integre los datos para ser utilizados por el sistema de control del autopiloto; implemente el protocolo de comunicación con la estación terrena; realice el almacenamiento de datos masivos y controle el funcionamiento de los actuadores mediante una plataforma de hardware que contenga los sensores para medir todos los parámetros necesarios para implementar el sistema autopiloto.

Este desarrollo permitirá tener acceso a los códigos fuentes de la plataforma, y con ello la independencia necesaria para modificar la configuración de la misma en función de las prestaciones del vehículo a controlar.

Director/ Codirector:

- Busnardo, Marcela Beatriz. mbusnardo@iua.edu.ar
- Fernández, Javier. jjfernandez@iua.edu.ar

Investigadores:

- Ducloux, José María. jducloux@iua.edu.ar
- Galleguillo, Juan Cayetano. jgalleguillo@iua.edu.ar